



MEMORIAL DESCRITIVO

O presente memorial descrito, apresenta toda a metodologia para os trabalhos topográficos realizados na **Escola DO CEEFMTI BRAULIO FRANCO**, localizada RUA CAPITÃO JOÃO ALVES, Nº60, CENTRO, MUNIZ FREIRE - ES, com finalidade de estudos e projetos.

Proprietário: SEDU – SECRETARIA ESTADUAL DA EDUCAÇÃO

Propriedade: ESCOLA DO CEEFMTI BRAULIO FRANCO

Local: MUNÍCIPIO DE MUNIZ FREIRE **UF:** ES

Área: 3.718,5932 m².

Perímetro: 245,76 m.

1. Equipamentos Utilizados

- ❖ Receptor GNSS RTK (Processamento em tempo real) modelo CHC X91+, 220 canais GNSS, de rastreamento simultâneo de sinais de satélite.
 - Sinais rastreados: GPS: L1C/A, L1C, L2C, L2E, L5
 - GLONASS: L1C/A, L1P, L2C/A, L2P, L3; SBAS: WAAS, EGNOS, MSAS; Galileo: E1, E5A, E5B e BeiDou: B1, B2
 - Precisão horizontal 8mm + 1ppm e Precisão Vertical 15mm + 1ppm
- ❖ DJI Mini 3 Pro
 - Posicionamento Global
 - Alcance de precisão em voo estacionário
 - Vertical:
 - ±0,1 m (com posicionamento visual)
 - ±0,5 m (com posicionamento por GNSS)
 - Horizontal:
 - ±0,3 m (com posicionamento visual)
 - ±0,5 m (com posicionamento por GPS)
 - Fotometria
 - Sensor
 - CMOS 1/1.3"
 - Pixels efetivos: 48 MP
 - Lente
 - Campo de visão: 82,1°
 - Abertura: f/1.7
 - Formato equivalente a 35 mm: 24 mm
 - Alcance de foco: 1 m a ∞



2. Ponto Inicial

O ponto inicial referência do levantamento topográfico (base) foi implantado através receptor GNSS RTK, gerando os arquivos de observações Rinex necessários para obter as Coordenadas do ponto de referência (Norte, Este e Altitude) através da medição do posicionamento por ponto preciso (PPP) e vetores GPS referenciado ao SGB (Sistema Geodésico Brasileiro) junto a rede geodesia do IBGE.

3. Datum

O datum de Referência foi o Sirgas-2000, Meridiano Central de -39° , fuso 24, cuja monografia que se encontra anexa neste memorial.

4. Levantamento

Os pontos coletados com rover (móvel) foram identificados um a um e processados na correção do arquivo Rinex da base.

Os dados Levantados com o Drone foram corrigidos por 3 pontos de controle coletados pelo receptor GNSS RTK.

5. Compilação dos arquivos

Após implantado os pontos topográficos com base e rover foi feito o complemento do levantamento topográfico com ortomosaico do levantamento por drone processado no software ODM- Open Drone Maps 3.01, e softwares AutoCad (versão 2018) e DataGeosis Office versão 7.15.1.0

6. Descrição da área medida

Inicia-se no ponto **0** definido pelas coordenadas **N: 7.735.493,3337m** e **E: 248.282,7011m**, confrontando com **LEVI LEANDRO DE SOUZA**, deste segue até o ponto **1** com azimute de **$140^\circ 02' 48''$** e distância de **38,90m**; deste segue até o ponto **2** definido pelas coordenadas **N: 7.735.457,6584 m** e **E: 248.313,1523m**, com azimute de **$136^\circ 56' 43''$** e distância de **8,01m**; agora confrontando com **MARILIA ALONSO VIEIRA**; deste segue até o ponto **3** definido pelas coordenadas **N: 7.735.451,0312 m** e **E: 248.306,9346m**, com azimute de **$223^\circ 10' 27''$** e distância de **9,09m**, deste segue até o ponto **4** definido pelas coordenadas **N: 7.735.444,2740 m** e **E: 248.304,2142m**, com azimute de **$201^\circ 55' 47''$** e distância de **7,28m**, deste segue até o ponto **5** definido pelas coordenadas **N: 7.735.430,6008 m** e **E: 248.301,8365m**, com azimute de **$189^\circ 51' 53''$** e distância de **13,88m**; agora confrontando com **CLEONES MORELLE SUHET**; deste segue até o ponto **6** definido pelas coordenadas **N: 7.735.417,2244 m** e **E: 248.266,1181m**, com azimute de **$249^\circ 28' 09''$** e distância de **38,14m**; agora confrontando



com **MARIA JOSÉ LOUZADA AFONSO**; deste segue até o ponto **7** definido pelas coordenadas N: **7.735.413,5383** m e E: **248.254,4418m**, com azimute de **252°28'48"** e distância de **12,24m**; agora confrontando com **ANTÔNIO CARLOS MITLEG** ; deste segue até o ponto **8** definido pelas coordenadas N: **7.735.435,3625** m e E: **248.236,4147m**, com azimute de **320°26'34"** e distância de **28,31m**; agora confrontando com **ROSA NÍVEA BAZZARELLA**; deste segue até o ponto **9** definido pelas coordenadas N: **7.735.446,7343** m e E: **248.227,1192m**, com azimute de **320°44'13"** e distância de **14,69m**; agora confrontando com **RUA CAPITÃO JOÃO ALVES**; deste segue até o ponto **10** definido pelas coordenadas N: **7.735.476,5743** m e E: **248.266,3152m**, com azimute de **52°43'05"** e distância de **49,26m**, deste segue até o ponto **11** definido pelas coordenadas N: **7.735.478,7746** m e E: **248.264,6438m**, com azimute de **322°46'41"** e distância de **2,76m**, deste segue até o ponto **0** definido pelas coordenadas N: **7.735.493,3337** m e E: **248.282,7011m**, com azimute de **51°07'19"** e distância de **23,20m**. O perímetro acima descrito encerra uma área de **3.718,5932m²**.

Observações:

A planta anexa é parte integrante deste memorial descritivo.

NOME: Acácio Nascimento da Silva
FORMAÇÃO: Engenheiro Agrônomo
CREA OU CAU: ES-024703/D
ART: 0820230222939

ALEGRE - ES 28/01/2024